

DAFTAR PUSTAKA

- Abdullah, A. (2017). Rancang Bangun Sistem Pengenalan Bahasa Isyarat Untuk Tuna Wicara Menggunakan Sarung Tangan Berbasis Mikrokontroler. Makassar: Universitas Islam Negeri Alauddin.
- Agustin, Hamdi. "Sistem informasi manajemen menurut prespektif islam." *Jurnal Tabarru': Islamic Banking and Finance* 1.1 (2018): 63-70.
- Cahya Ardhitamara, Rical. PERANCANGAN ROBOT PEMOTONG RUMPUT BERBASIS ANDROID DENGAN KONTROL PWM DAN VARIASI PISAU POTONG. Diss. Universitas Muhammadiyah Ponorogo, 2021
- Hariyanto, Didik. "Studi penentuan nilai resistor menggunakan seleksi warna model HSI pada citra 2D." *TELKOMNIKA (Telecommunication Computing Electronics and Control)* 7.1 (2009): 13-22. *Informatika*, 9(1), 1-8.
- Kadir, Abdul. 2018. *From Zero To A Pro Arduino*. Yogyakarta: Andi.
- Prabowo, Y. D. "Project Sistem Kendali Elektronik Berbasis Arduino." Bandar Lampung: AURA (2018): 1-4
- Prabowo, Y. D. "Project Sistem Kendali Elektronik Berbasis Arduino." Bandar Lampung: AURA (2018): 1-4.
- Pratama, D. A. (2021). RANCANG BANGUN ALAT PEBERSIH UDARA DALAM RUANGAN MENGGUNAKAN SENSOR MQ-2 DAN TEKNOLOGI WIRELESS HC-06 (Doctoral dissertation, Politeknik Negeri Sriwijaya).
- Rahmah, F., Fitriyah, H., & Arwani, I. (2019). Sistem Klasifikasi Aktivitas Manusia Menggunakan Sensor Accelerometer dan Gyroscope dengan Metode K-Nearest Neighbor Berbasis Arduino. *Jurnal Pengembangan Teknologi Informasi Dan Ilmu Komputer*, 3(1), 908-917.
- Siswanto, S., Anif, M., Hayati, D. N., & Yuhefizar, Y. (2019). Pengamanan pintu ruangan menggunakan arduino mega 2560, mq-2, dht-11 berbasis android. *Jurnal RESTI (Rekayasa Sistem dan Teknologi Informasi)*, 3(1), 66-72.
- Sutanti, A & M Komaruddin dkk. (2020). Rancang Bangun Aplikasi Perpustakaan Keliling menggunakan Pendekatan Terstruktur. *Jurnal Ilmiah Komputer dan*
- Wicaksono, Mochammad Fajar. 2019. *Aplikasi Arduino dan Sensor Disertai 32 Proyek Sensor dan 5 Proyek Robot*. Bandung: Informatika Bandung.

Zakaria, Z., Firmansyah, R. A., & Prabowo, Y. A. (2019, September). Rancang Bangun Flex Sensor Gloves untuk Penerjemah Bahasa Isyarat Menggunakan K-Nearest Neighbors. In Prosiding Seminar Nasional Sains dan Teknologi Terapan (Vol. 1, No. 1, pp. 361-366).

TANABE, Masanori, and Nobuyuki KOBAYASHI. "A method to visualize the Scope with no Data Leakage: Context Diagram and Assurance Cases should Do." Researchgate. Net, April (2020).

Marindani, Elang Dardian, and Ferry Hadary. "SIMULASI PENYELESAIAN IN VERS KINEMATIK ROBOT DUA LENGAN DENGAN METODE PSEUDO-INVERSE." Jurnal Teknik Elektro Universitas Tanjungpura 2.1.