

DAFTAR PUSTAKA

- Abdurrahman, R., Windarko, N. A., & Sumantri, B. (2021). Estimasi Kecepatan Motor Brushless DC dengan Menggunakan Metode Sliding Mode Observer. *Briliant: Jurnal Riset dan Konseptual*, 6(3), 696-709.
- Ainurrohmah, A. (2018). *Kontrol laju alir pompa air berpenggerak brushless DC motor* (Doctoral dissertation, Institut Teknologi Sepuluh Nopember).
- Bima, Ary Kurniawan, ST, MT.dkk. 2010. “Robotika”. Jakarta: Universitas Guna Darma.
- Budiharto, Widod,. 2005. “Perancangan Sistem dan Aplikasi Mikrokontroler”. Jakarta: PT. Elex Media Komputindo.
- Erino, A. A. (2018). PERANCANGAN QUADCOPTER UNTUK PENCARIAN RUTE OPTIMUM PADA KEBAKARAN AREA PEMUKIMAN MENGGUNAKAN METODE PARTICLE SWARM OPTIMIZATION (Doctoral dissertation, UNIVERSITAS 17 AGUSTUS 1945).
- Firdaus, R., & Jatmiko, D. A. Design And Implementation Of GPS Sensor In Multirotor Navigation System.
- Ismail, I. (2020). Komparasi Akurasi Global Posistion System (GPS) Receiver U-blox Neo-6M dan U-blox Neo-M8N pada Navigasi Quadcopter. *Elektron: Jurnal Ilmiah*, 12-15.
- Martawireja, A. R. H., & Supriyanto, H. (2019). Penentuan Lintasan Pergerakan Quadcopter Berbasis GPS (Global Positioning System). *Jurnal Teknologi dan Rekayasa Manufaktur*, 1(2), 59-72.

Prasetyo, E. E., & Arum, W. F. (2021). Analisis Perbandingan Kinerja Brushless Motor Menggunakan Metode Eksperimen. *Jurnal Nasional Teknik Elektro dan Teknologi Informasi*/ Vol, 10(1).